

C A P I T O L O I

UNA CONDIZIONE NECESSARIA E SUFFICIENTE PER LO SMUSSAMENTO.

1. PREMESSE

(1.1) Sia  $M$  una PL-varietà di dimensione  $m$  e

$$K = \{\Delta_{\alpha}^r\} \quad \alpha \in \Lambda \quad 0 \leq r \leq m \quad r = \dim \Delta_{\alpha}^r$$

il complesso simpliciale associato ad una triangolazione di  $M$ . Nel seguito identificheremo  $M$  con il suo schema combinatorio  $K$  che pensiamo realizzato in modo euclideo in  $\mathbb{R}^N$  (anche se ciò non è necessario).

Sia inoltre  $\Gamma$  una struttura combinatoria riemanniana di classe  $C^0$  su  $M$ : cioè ad ogni simpleso massimale (chiuso)  $\sigma = \Delta_{\alpha}^m$  è associata una struttura riemanniana continua  $\Gamma_{\sigma}$  tale che

$$\Gamma_{\sigma}|_{\sigma \cap \tau} = \Gamma_{\tau}|_{\sigma \cap \tau}$$

per ogni coppia  $\sigma, \tau$  di semplici "vicini" (cioè tali che  $\sigma \cap \tau$  sia un  $(m-1)$ -simpleso di  $K$ ). Si dice anche che la struttura riemanniana è  $C^0$ -compatibile.

Se  $x \in |K| = M$  allora definiamo

$$\Lambda(x) = \{\alpha \in \Lambda \mid x \in \Delta_{\alpha}^r, \quad 0 \leq r \leq m\}$$

$$\Lambda'(x) = \{\alpha \in \Lambda \mid x \in \Delta_{\alpha}^r, \quad r = m\}$$

Ora  $\Delta_{\alpha}^r$  è immerso in  $\mathbb{R}^N$ , quindi ha una struttura differenziabile indotta da quella di  $\mathbb{R}^N$ ; ha senso quindi considerare lo spazio tangente

$T_x(\Delta_{\alpha}^r)$  a  $\Delta_{\alpha}^r$  nel punto  $x$ .





(1.4) Supponiamo d'ora in avanti che  $M$  sia a densità di volume costante. Sia  $x_0 \in M$  un punto di  $M$  che possiamo sempre supporre essere un vertice; infatti, se non lo è, è sempre possibile, tramite una suddivisione, far diventare  $x_0$  un vertice della decomposizione. E la metrica indotta sulla nuova suddivisione ha ancora densità di volume costante.

Inoltre poiché dobbiamo verificare proprietà locali, possiamo limitare le nostre considerazioni alla stella  $St(x_0, M)$  che supponiamo abbia vertici  $x_0, v_1, \dots, v_n$ . Ora  $St(x_0, M) \subset V(x_0, M)$  e ogni angolo  $V_\alpha^r(x_0, M) \subset V(x_0, M)$  ha una struttura affine ben determinata; indichiamo con  $S_i$  il vettore  $\overrightarrow{x_0 v_i}$  ( $i=1, 2, \dots, n$ ).

Se  $v_i \in \Delta_\alpha^r \subset St(x_0, M)$  si considera su  $\Delta_\alpha^r$  il campo  $\bar{X}_i$  di vettori paralleli con  $X_i$ , che viene esteso a  $V_\alpha^r(x_0, M) \subset \Delta_\alpha^r$ . La metrica riemanniana su  $\Delta_\alpha^r$  è determinata dai prodotti scalari

$$\langle \bar{X}_i, \bar{X}_j \rangle_\xi \quad \xi \in V_\alpha^r$$

(1.5) LEMMA. -

Con le stesse ipotesi e notazioni si costruisca su  $V(x_0, M)$  una metrica riemanniana costante  $\tilde{\Gamma}_{x_0}^r(M) = \{ \tilde{\Gamma}_\alpha^r \}$ ,  $\alpha \in \Lambda(x_0)$ , mediante il seguente prodotto scalare

$$\langle \bar{X}_i, \bar{X}_j \rangle_\xi = \langle X_i, X_j \rangle_{x_0} \quad \xi \in V(x_0, M)$$

Allora  $\tilde{\Gamma}_{x_0}^r(M)$  ha densità di volume costante.

Dim. -

La proprietà  $|S^{m-1}|_{m-1} = \omega(\xi, V(x_0, M))$  per  $\xi \in V(x_0, M)$  fa in-

tervenire solo il prodotto scalare  $\langle \cdot, \cdot \rangle_{t, \xi}^{\sim}$ . Considerata la seguente omotopia

$$\langle \bar{X}_i, \bar{X}_j \rangle_{t, \xi}^{\sim} = \langle \bar{X}_i, \bar{X}_j \rangle_{(1-t)x_0 + t\xi} \quad 0 \leq t \leq 1$$

abbiamo

$$\lim_{t \rightarrow 0} \langle \cdot, \cdot \rangle_{t, \xi}^{\sim} = \langle \bar{X}_i, \bar{X}_j \rangle_{x_0} = \langle \cdot, \cdot \rangle_{\xi}^{\sim}.$$

Ora  $\Omega(\xi, V(x_0, M))_{\langle \cdot, \cdot \rangle_{t, \xi}^{\sim}}$  è una funzione continua della variabile  $t$ , e

quindi

$$\begin{aligned} \Omega(\xi, V(x_0, M))_{\langle \cdot, \cdot \rangle_{\xi}^{\sim}} &= \Omega(\xi, V(x_0, M)) \lim_{t \rightarrow 0} \langle \cdot, \cdot \rangle_{t, \xi}^{\sim} = \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \Omega(\xi, V(x_0, M))_{\langle \cdot, \cdot \rangle_{(1-t)x_0 + t\xi}} = \lim_{t \rightarrow 0} |S^{m-1}| = |S^{m-1}| \end{aligned}$$

che prova il lemma.  $\square$

(1.6) LEMMA. -

Sia  $V(x_0, M)$  dotato della metrica riemanniana  $\Gamma_{x_0}^{\sim}(M)$  e sia  $\Gamma_{x_0}^{\sim}(\Sigma(x_0, M))$  la metrica indotta su  $\Sigma(x_0, M)$ . Allora  $\Gamma_{x_0}^{\sim}(\Sigma(x_0, M))$  ha densità di volume costante.

Dim. -

Sia  $\xi \in \Sigma(x_0, M)$  e  $V_{\alpha}^r(x_0, M)$  un angolo solido che contiene  $\xi$ , allora

$$V_{\alpha}^r(\xi, V(x_0, M)) = V_{\alpha}^{r-1}(\xi, \Gamma_{\alpha}^{r-1}(x_0, M)) \oplus \mathbb{R} \xi$$

dove  $\oplus$  denota la decomposizione ortogonale (si osservi che il raggio che contiene  $\xi$  è ortogonale alla sfera  $S_{\alpha}^{r-1}(x_0, M)$ ).

Da questa decomposizione si deduce

$$V_{\alpha}^m(\xi, V(x_0, M)) = \frac{|V_{\alpha}^{m-1}(\xi, \Sigma(x_0, M))|}{|S^{m-2}|} |S^{m-1}|$$

Inoltre

$$\begin{aligned} \Omega(\xi, \Sigma(x_0, M)) &= \int_{\alpha \in \Lambda'_{\Sigma}(x_0)} |V_{\alpha}^{m-1}(\xi, \Sigma(x_0, M))| = \\ &= \frac{|S^{m-2}|}{|S^{m-1}|} \int_{\alpha \in \Lambda'_{\Sigma}(x_0)} |V_{\alpha}^m(\xi, V(x_0, M))| = \frac{|S^{m-2}|}{|S^{m-1}|} |S^{m-1}| = |S^{m-2}| \end{aligned}$$

tenendo conto anche del lemma precedente.  $\square$

## 2. IL LEMMA PRINCIPALE

Siamo ora in grado di dimostrare il seguente lemma fondamentale per il seguito, dove si è indicato con  $\mathbb{E}^m$  lo spazio  $\mathbb{R}^m$  dotato della metrica euclidea ordinaria.

### (2.1) LEMMA. -

Sia  $M$  una PL-varietà di dimensione  $m$  e  $\Gamma$  una metrica riemanniana su  $M$  di classe  $C^0$  a densità di volume costante. Allora  $\forall x_0 \in M$  esiste un PL-omeomorfismo

$$\phi(x_0, M) : V(x_0, M) \rightarrow \mathbb{E}^m \quad \phi(x_0, M)(x_0) = 0$$

verificante le seguenti proprietà

- (i)  $\phi(x_0, M) | V_\alpha^r(x_0, M)$  con  $\alpha \in \Lambda(x_0)$  è un'isometria sull'immagine;
- (ii)  $\phi(x_0, M)$  è unico a meno di isometrie di  $\mathbb{E}^m$ ;
- (iii)  $\phi(x_0, M)$  varia in modo continuo quando  $x_0$  percorre un suo intorno stellato.

(2.2) Osservazioni. -

La proprietà (i) dice che se  $\phi(x_0, M)$  esiste, allora esso si può costruire come segue. Si parte da un angolo solido tangente massimale  $V_\alpha^m(x_0, M)$  che rappresentiamo isometricamente in  $\mathbb{E}^m$  in modo tale che il vertice  $x_0$  di  $V_\alpha^m(x_0, M)$  vada in  $0 \in \mathbb{E}^m$ . Chiamiamo tale isometria  $\phi_1(x_0, M)$ . Consideriamo ora un altro angolo solido tangente massimale di  $V(x_0, M)$  adiacente al primo, se  $\phi(x_0, M)$  esiste, allora  $\phi_1(x_0, M)$  può essere esteso al nuovo angolo in modo unico tale da verificare (i) e così via.

Dim. del lemma. -

Procediamo per induzione sulla dimensione  $m$  di  $M$ . Per  $m = 2$  il teorema è chiaramente vero. Infatti per ipotesi è possibile "sviluppare" sul piano (in modo isometrico) le piramidi  $V^2(x_0, M)$  e poi si procede come indicato nell'osservazione precedente. Supponiamo quindi vero il teorema per  $m-1$  e dimostriamolo per  $m$ .

Supponiamo allora di aver costruito  $\phi(x_0, M)$  soddisfacente le proprietà i) iv) e sia

$$\psi(x_0, M) : \Sigma(x_0, M) \rightarrow S^{m-1}$$

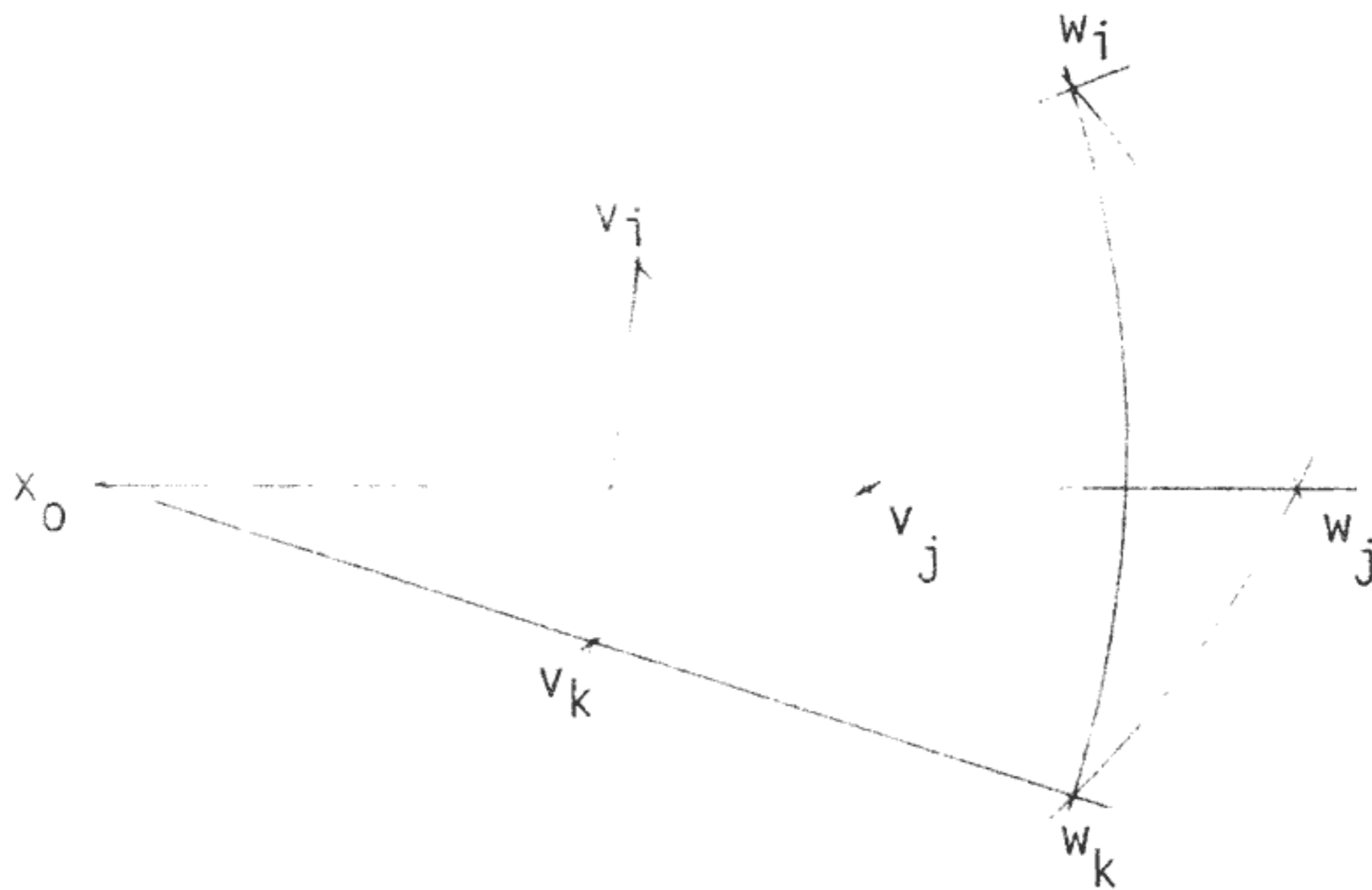
la restrizione di  $\phi(x_0, M)$  a  $\Sigma(x_0, M)$ .

Indichiamo con  $i') - iv')$  le corrispondenti affermazioni di  $i) - iv)$  del teorema in cui abbiamo cambiato  $\phi$  con  $\psi$ ,  $V$  con  $\tau$  ed  $E$  con  $S$ . Allora  $\psi(x_0, M)$  soddisfa  $i') - iv')$ .

Inversamente supponiamo di avere un'applicazione  $\psi(x_0, M)$  che soddisfi  $i') - iv')$ . Allora esiste una ed una sola possibilità di costruire  $\phi(x_0, M)$  in modo tale che soddisfi  $i) - iv)$  e inoltre valga  $\psi = \phi|_{\Sigma}$ .

Facciamo vedere ora come possa essere costruita  $\psi(x_0, M)$

Sia  $w_i (1 \leq i \leq n)$  il vertice di  $\Sigma(x_0, M)$  collineare con  $x_0$  e  $x_i$  dove  $x_0, x_1, \dots, x_n$  sono i vertici della stella  $St(x_0, M)$ .



Per prima proveremo che si può costruire  $\psi(x_0, M)$  su  $St(w_i, \Sigma)$ , dopo faremo vedere che  $\psi(x_0, M)$  può essere estesa su tutto  $\Sigma(x_0, M)$ . Ora  $\Sigma(x_0, M)$  è una varietà combinatoria di dimensione  $m-1$ , sulla quale per il lemma (1.6) si può considerare la metrica  $\tilde{\Gamma}(\Sigma(x_0, M))$  di densità di volume



costante. Possiamo allora applicare a  $\Sigma(x_0, M)$  l'ipotesi induttiva. Dunque esiste un PL-omeomorfismo

$$\phi_0(w_i, \Sigma(x_0, M)) : V(w_i, \Sigma(x_0, M)) \rightarrow \mathbb{E}^{m-1}$$

che soddisfa i)-iv).

Sia  $\bar{w}_i$  un punto di  $S^{m-1}$  e consideriamo il diagramma seguente

$$\begin{array}{ccc} V(w_i, \Sigma(x_0, M)) & \xrightarrow{\phi_0(w_i, \Sigma(x_0, M))} & \mathbb{E}^{m-1} \\ \exp_{w_i} \downarrow & & \downarrow \exp_{\bar{w}_i} \\ St(w_i, \Sigma(x_0, M)) & \xrightarrow{\psi_{w_i}(x_0, M)} & S^{m-1} \end{array}$$

dove  $\exp_{w_i}$  è come al solito l'applicazione che associa ad un vettore tangente  $v \in T_{w_i}(S^{m-1}) \cong \mathbb{E}^{m-1}$  il punto di  $S^{m-1}$  a distanza  $\|v\|$  da  $w_i$  sulla geodetica uscente da  $w_i$  nella direzione  $v$ ; analogamente per  $\exp_{\bar{w}_i}$  considerando la metrica  $\tilde{r}(\Sigma(x_0, M))$ . L'applicazione  $\psi_{w_i}(x_0, M)$  è quella che rende commutativo il diagramma.

Si osservi che ogni 1-simplesso  $[w_i, w_j] \subset St(w_i, \Sigma(x_0, M))$  è un arco di cerchio massimo (essendo  $\Sigma(x_0, M) \subset S^{m-1}$ ). L'appl.  $\psi_{w_i}(x_0, M)$  ha le seguenti proprietà:

- 1) porta ogni 1-simplesso  $[w_i, w_j]$  in un arco congruente di cerchio massimo in  $S^{m-1}$ ,

- 2) conserva l'angolo tra ogni coppia di 1-simplessi  $[w_i, w_j]$ ,  $[w_i, w_k]$  appartenenti allo stesso 2-simplesso contenuto in  $\text{St}(w_i, \Sigma(x_0, M))$ ;
- 3) è un omeomorfismo di un intorno di  $w_i$  sull'immagine. Inoltre l'applicazione  $\psi_{w_i}(x_0, M)$  soddisfa i')-ii').

Noi ora costruiremo  $\psi(x_0, M)$ . Fissiamo un simplesso massimale  $\tau_{\alpha_0}^{m-1}$  e  $\Sigma(x_0, M)$  e scegliamo un'immersione isometrica:

$$\psi_{\alpha_0}^{m-1}(x_0, M) : \tau_{\alpha_0}^{m-1} \rightarrow S^{m-1}.$$

Lo scopo è quello di estendere tale immersione a tutti i simplessi massimali di  $\Sigma(x_0, M)$  e quindi a tutto  $\Sigma(x_0, M)$ .

Sia  $\tau_{\alpha}^{m-1}$  un qualsiasi simplesso massimale di  $\Sigma(x_0, M)$ . Esisterà allora almeno una catena (di simplessi massimali)

$$\gamma = (\tau_{\alpha_0}^{m-1}, \tau_{\alpha_1}^{m-1}, \dots, \tau_{\alpha_p}^{m-1} = \tau_{\alpha}^{m-1})$$

tale che  $\forall i, 0 \leq i \leq p-1$ ,  $\dim(\tau_{\alpha_i}^{m-1} \cap \tau_{\alpha_{i+1}}^{m-1}) = m-2$ .

Si può allora costruire induttivamente partendo da  $\psi_{\alpha_0}^{m-1}$  un'applicazione continua

$$\psi_{\gamma} : \bigcup_{i=0}^p \tau_{\alpha_i}^{m-1} \rightarrow S^{m-1}$$

con le seguenti proprietà

$$(a) \quad \psi_{\gamma} | \tau_{\alpha_0}^{m-1} = \psi_{\alpha_0}^{m-1}(x_0, M)$$

$$(b) \quad \Psi_Y(\tau_{\alpha_i}^{m-1}) \cap \Psi_Y(\tau_{\alpha_{i+1}}^{m-1}) = \Psi_Y(\tau_{\alpha_i}^{m-1} \cap \tau_{\alpha_{i+1}}^{m-1})$$

$$(c) \quad \Psi_Y|_{\tau_{\alpha_i}^{m-1}} \quad 0 \leq i \leq p \quad \text{è un'immersione isometrica.}$$

La condizione (b) può richiedere che si debba ancora suddividere  $\Sigma(x_0, M)$  che supponiamo si possa fare.

Poniamo allora per definizione

$$\Psi(x_0, M) |_{\tau_{\alpha}^{m-1}} = \Psi_Y |_{\tau_{\alpha}^{m-1}}.$$

Rimane da far vedere che tale definizione è ben posta, non dipende cioè dalla scelta della catena congiungente  $\tau_{\alpha}^{m-1}$  con  $\tau_{\alpha_0}^{m-1}$ , una volta scelta l'immersione iniziale  $\Psi_{\alpha_0}(x_0, M)$ .

Innanzitutto notiamo che per l'ipotesi induttiva, dato un qualsiasi semplice  $\tau$  e  $\Sigma(x_0, M)$  (di dimensione arbitraria) e una immersione isometrica  $\Psi_{\sigma} : \sigma \rightarrow S^{m-1}$  di un qualsiasi semplice massimale  $\sigma \in \text{St}(\tau, \Sigma(x_0, M))$ , allora esiste un'unica immersione

$$\text{che} \quad \Psi : \text{St}(\tau, \Sigma(x_0, M)) \rightarrow S^{m-1}$$

(i) estende  $\Psi_{\sigma}$  in modo continuo,

(ii) quando è ristretta ad un semplice massimale di  $\text{St}(\tau, \Sigma(x_0, M))$  è un'isometria.

Infatti  $\Psi$  è un'applicazione aperta sull'interno di  $\text{St}(\tau, \Sigma(x_0, M))$ . Ritorniamo ora alla nostra questione.

Siano  $\gamma$  e  $\gamma'$  due catene congiungenti  $\tau_{\alpha_0}^{m-1}$  e  $\tau_{\alpha}^{m-1}$ .

Poiché  $S^{m-1}$  è semplicemente connessa per  $m \geq 3$ , allora esiste una "omotopia"  $\gamma_j$  ( $1 \leq j \leq N$ ) che la collega, cioè una successione finita di catene  $\gamma_j$

$$\gamma = \gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_N = \gamma'$$

tale che  $\forall j, 1 \leq j \leq N-1$ , le catene  $\gamma_j$  e  $\gamma_{j+1}$  sono della forma

$$\gamma_j \equiv (a, b, c) \quad \gamma_{j+1} \equiv (a, b', c)$$

dove  $a, b, b', c$  sono catene e  $b, b'$  sono contenute in  $St(\tau, \Sigma(x_0, M))$  per un (arbitrario) simpleso  $\tau \in \Sigma(x_0, M)$ .

Da queste considerazioni segue che  $\Psi(x_0, M)$  è continua.

Infatti siano  $\tau_\alpha^{m-1}$  e  $\tau_\beta^{m-1}$  due arbitrari simplessi con  $\dim(\tau_\alpha^{m-1} / \tau_\beta^{m-1}) = m-2$  e sia  $\gamma$  una catena congiungente  $\tau_\alpha^{m-1}$  con  $\tau_\beta^{m-1}$ .

Allora  $(\gamma, \tau_\beta^{m-1})$  è una catena congiungente  $\tau_\alpha^{m-1}$  con  $\tau_\beta^{m-1}$  e quindi

può essere usata per definire  $\Psi(x_0, M)$  su entrambi i simplessi

$\tau_\alpha^{m-1}$  e  $\tau_\beta^{m-1}$ ; dalla definizione di queste restrizioni segue che  $\Psi(x_0, M)$

è continua su  $\tau_\alpha^{m-1} \cap \tau_\beta^{m-1}$  e quindi è continua.

Come si diceva prima, l'ipotesi induttiva implica che  $\Psi(x_0, M)$  è aperta. Inoltre  $\Psi(x_0, M) (\Sigma(x_0, M))$  è chiuso ed aperto in  $S^{m-1}$  ma  $S^{m-1}$  è connesso per cui vale

$$\Psi(x_0, M) (\Sigma(x_0, M)) = S^{m-1}$$

Poiché  $\Psi(x_0, M)$  è una isometria locale si ha la disuguaglianza stretta

$$\text{Mis} [\Psi(x_0, M) (\Sigma(x_0, M))] < \sum_{\tau_\alpha^{m-1} \in \Sigma(x_0, M)} \text{Mis} [\Psi(x_0, M) (\tau_\alpha^{m-1})]$$

se e solo se  $\Psi(x_0, M)$  è non iniettiva. Ora il primo termine della di-

seguaglianza è  $|S^{m-1}|$  poiché  $\Psi(x_0, M)$  è suriettiva; ma anche il secondo termine della diseguaglianza è  $|S^{m-1}|$  per l'ipotesi della metrica con densità di volume costante, per cui si conclude che  $\Psi(x_0, M)$  è anche iniettiva.

Si conclude allora che  $\Psi(x_0, M)$  è l'applicazione richiesta.  $\square$

Siamo ora in grado di dimostrare il teorema che dà una condizione analitica necessaria e sufficiente per lo smussamento di varietà PL.

(2.3) TEOREMA DELLO SMUSSAMENTO. -

*Se  $\Gamma$  è una metrica riemanniana di classe  $C^0$  con densità di volume costante sulla PL-varietà  $M$ , allora  $\Gamma$  definisce una struttura differenziabile di classe  $C^1$  su  $M$ , compatibile con la struttura combinatoria.*

Dim.-

Sia  $V(M) = \bigcup_{x \in M} V(x, M)$  (unione disgiunta) con la topologia naturale e consideriamo il diagramma

$$M \xrightarrow{s} V(M) \xrightarrow{p} M$$

dove le applicazioni sono così definite

$$s(x) = 0 \in V(x, M) \qquad p(V(x, M)) = x$$

Si vede subito che esso individua un microfibrato <sup>(1)</sup> equivalente al microfibrato tangente di  $M$

---

(1) Cfr. §3 dell'Appendice.

$$M \xrightarrow{\Delta} M \times M \xrightarrow{\text{pr}_1} M$$

Basta far vedere che un intorno della sezione nulla di  $V(M)$  è un intorno anche della sezione nulla di  $M \times M$ .

Si considerino infatti  $M \times M$ , con una triangolazione indotta dalla reticolazione di prodotto topologico, e  $\text{St}((x,x), M \times M)$  per  $x \in M$ . Ovviamente  $\text{St}(x,x), M \times M$  è un intorno di  $(x,x)$  in  $M$ , ma anche un intorno di  $(x,0)$  in  $V(M)$  come si può vedere facilmente.

Infatti l'affermazione (i) del lemma ci permette di introdurre una struttura vettoriale sulla fibra di  $V(M)$  e la (ii) ci assicura che tale struttura è ben definita. La proprietà (iii) esprime la banalità locale. Quindi il microfibrato tangente ammette una struttura vettoriale e per un teorema di Milnor <sup>(2)</sup> si conclude che  $M$  ammette una struttura differenziabile di classe  $C^1$  compatibile con la struttura combinatoria. ]

#### (2.4) Osservazioni.-

Da quanto procede è chiaro che cosa debba intendersi per spazio tangente ad  $M$  in un suo punto  $x_0$ . Fissiamo la nostra attenzione al caso in cui  $x_0$  sia un vertice di  $M$ , gli altri casi essendo contenuti in questo dopo un'opportuna reticolazione.

Indichiamo con  $E_\alpha^r$  lo spazio vettoriale di dimensione  $r$  che contiene  $V_\alpha^r$  e limitiamoci al caso  $r = m$ , ponendo per semplicità  $V_\alpha^m = V_\alpha$ .

Sia

$$\phi(x_0, M) : V(x_0, M) \longrightarrow E^m$$

l'omeomorfismo del lemma (2.1) e

---

(2) Cfr. l'Appendice (3.7)

$$\phi_\alpha = \phi|_{V_\alpha} : V_\alpha \rightarrow \phi(V_\alpha) = W_\alpha \subset E^m$$

l'isometria indotta. Ora  $\phi_\alpha$  si estende ad un'isometria

$$\rho_\alpha : E_\alpha \rightarrow E.$$

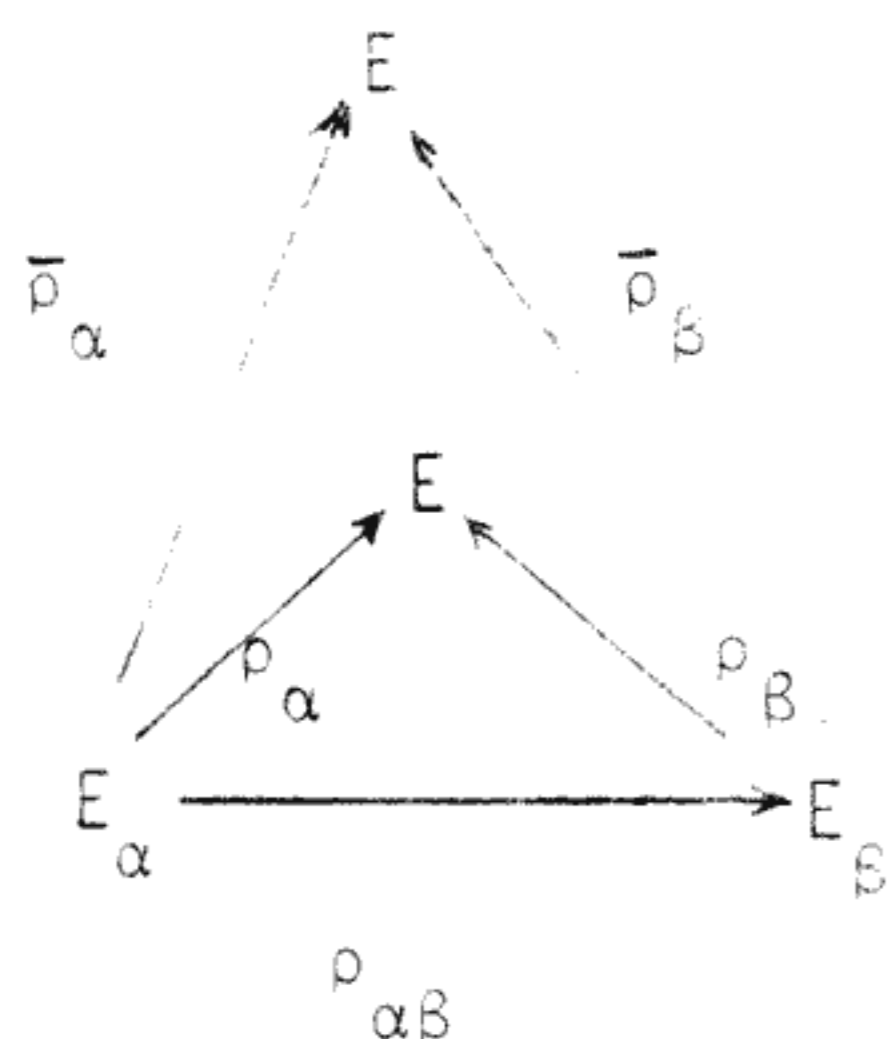
Sia  $v_\alpha$  un vettore (uscendo da  $x_0$  e) appartenente a  $V_\alpha$ . Allora

$\phi_\alpha(v_\alpha) = w_\alpha \in W_\alpha$  e chiamiamo

$$v_\beta = \rho_\beta^{-1}(w_\alpha)$$

che risulta unico.

Infatti se  $\rho : E \rightarrow E$  è un'isometria risulta commutativo il seguente diagramma



e quindi

$$\rho_{\alpha\beta} = \rho_\beta^{-1} \circ \rho_\alpha = \bar{\rho}_{\alpha\beta}$$

essendo

$$v_\beta = \rho_{\alpha\beta}(v_\alpha)$$

L'insieme  $\{v_\alpha\}_{\alpha \in \Lambda(x_0)}$  di tutti i vettori corrispondenti nel modo sopra detto costituisce per definizione lo spazio tangente in  $x_0$  alla PL-varietà  $M$ .

Concludiamo dicendo che cosa debba intendersi per funzione differenziabile  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  in  $x_0 \in M$ . Sia  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione continua tale che  $f_\alpha = f|_{V_\alpha}$  sia differenziabile per ogni  $\alpha$ . Questo ha senso poiché su  $V_\alpha \subset E_\alpha$  esiste una struttura differenziabile canonica. Diremo che  $f$  è

differenziabile di  $x_0$  se

$$v_\alpha f_\alpha = v_\beta f_\beta = v_\gamma f_\gamma = \dots\dots\dots$$

dove  $v_\lambda = \rho_{\mu\lambda} (v_\mu)$  è considerato come derivazione su  $V$ .

### CAPITOLO II

#### PROBLEMI DI SMUSSAMENTO. -

##### Alcuni Lemmi.-

(1.1) Sia

$$\phi : (\mathbb{R}^m, 0) \rightarrow (\mathbb{E}^m, 0)$$

un PL-omeomorfismo. Allora esiste una triangolazione  $D$  di  $\mathbb{R}^m$  e una  $T$  di  $\mathbb{E}^m$  tale che  $\phi$  sia simpliciale, si può inoltre modificare  $D$  e  $T$  in modo tale che le origini siano vertici delle due triangolazioni.

Consideriamo ora  $St(0,D)$  e prolunghiamo radialmente da  $0$  tutti i simplessi della stella che contengono  $0$ . Analogamente per  $St(0,T)$ . Si ottiene così una decomposizione  $\bar{D}$  di  $\mathbb{R}^m$  (risp.  $\bar{T}$  di  $\mathbb{E}^m$ ) mediante "coni simpliciali" con vertici in  $0$ .

L'applicazione  $\phi | St(0,D)$  si estende linearmente, in modo unico, a tutto  $\mathbb{R}^m$  e costituisce ancora un PL-omeomorfismo, che indichiamo  $\bar{\phi}$ .

Si vede facilmente che vale

(1.2) LEMMA.-

Siano  $\phi_1, \phi_2 : (\mathbb{R}^m, 0) \rightarrow (\mathbb{E}^m, 0)$  due PL-omeomorfismi. Allora

$$\bar{\phi}_1 \equiv \bar{\phi}_2 \iff germ_0 \phi_1 = germ_0 \phi_2$$