

3 SPAZIO TANGENTE

0 In uno spazio affine avevamo un insieme E , un insieme di vettori \bar{E} ed un modo di operare con questi vettori che era la traslazione.

Ora, in una sottovarietà, abbiamo un insieme $F \leftrightarrow E$, ma non abbiamo uno spazio di vettori \bar{F} . Con la nozione di spazio tangente alla sottovarietà si vuole ricostruire proprio l'idea di uno spazio di vettori sulla sottovarietà.

Fissato $p \in F$, lo "spazio tangente in p ad F " è l'insieme dei vettori tangenti alle curve differenziabili su E , a valori in F e passanti per p .

Si osservi che non si è parlato di curve differenziabili su F , perché non è stata definita la differenziabilità sulle sottovarietà.

Definiamo, poi, lo spazio tangente $T_p F$ di F osservando che è un sottoinsieme di $T_p E$ ma non un prodotto, ossia $T_p F \neq F \times \bar{F}$, in quanto

$$T_p F \neq T_q F.$$

Infatti, la differenza sostanziale con gli spazi affini consiste nel fatto che sulle sottovarietà non esistono i vettori liberi.

Concludiamo facendo vedere che, mediante l'inclusione canonica $T_p F \hookrightarrow T_p E$, $T_p F$ è una sottovarietà di $T_p E$. Inoltre, un sistema di coordinate adattato ad F induce, naturalmente, un sistema di coordinate adattato a $T_p F$.

1.3.1 DEFINIZIONE Sia $p \in F$.

Dicesi SPAZIO TANGENTE DI F IN p l'insieme

$$T_p F$$

costituito dai vettori tangenti alle curve differenziabili $R \rightarrow E$ a valori in F e passanti per p .

1.3.2. Il seguente teorema esprime il fatto che $T_p F$ è il sottospazio vettoriale di dimensione m di $T_p E \cong \bar{E}$, generato dai primi m vettori della base indotta in p dal sistema di coordinate adattato ad F .

TEOREMA Sia $p \in F$.

L'insieme $T_p F$ è un sottospazio vettoriale di dimensione m di \bar{E} .

Inoltre, se $x \equiv (x^1, \dots, x^n)$ è un sistema di coordinate adattato in un intorno U di p , allora, $T_p F$ è il sottospazio generato da

$$\{\partial x_1(p), \dots, \partial x_m(p)\}.$$

D. a). Le curve coordinate

$$\dot{x}_{1p} = x_{1p}, \dots, \dot{x}_{mp} = x_{mp}$$

sono differenziabili, a valori in F e passanti per p . Pertanto, è

$$\partial x_1(p), \dots, \partial x_m(p) \in T_p F.$$

Inoltre, tali m vettori sono linearmente indipendenti.

b) Sia poi $c : \mathbb{R} \rightarrow E$ una curva differenziabile, a valori in F e passante per p . Allora, è

$$c^{m+1} \equiv x^{m+1} \circ c = a^{m+1}, \dots, c^n \equiv x^n \circ c = a^n$$

e quindi

$$dc = Dc^1(o)\partial x_1(p) + \dots + Dc^m(o)\partial x_m(p) \quad .$$

Dunque, i vettori $\partial x_1(p), \dots, \partial x_m(p)$ generano $T_p F$ $\underline{\quad}$

1.3.3. Osserviamo che in un intorno U di $p \in F$, in generale, esistono più carte adattate. Perciò, è importante il seguente corollario.

COROLLARIO

Il numero intero m non dipende dalla scelta del sistema di coordinate adattato in p .

D. Infatti, m è la dimensione di $T_p F$, il quale è definito senza fare riferimento alla scelta di un particolare sistema di coordinate $\underline{\quad}$

1.3.4. COROLLARIO

Se F è connesso, allora m non dipende dal punto $p \in F$.

D. Sia $\{\overset{\circ}{U}_\alpha, \overset{\circ}{x}_\alpha\}_{\alpha \in A}$ un atlante adattato ad F . Si ha dunque

$$(1) \quad \bigcup_{\alpha \in A} \overset{\circ}{U}_\alpha \cap F = F \quad .$$

Sia $A_p \in A$ il sottoinsieme costituito dagli indici α tali che

$$\overset{\circ}{x}_\alpha : \overset{\circ}{U}_\alpha \rightarrow \mathbb{R}^p \quad .$$

Per il corollario precedente, si vede subito che, se $p \neq q$, è

$$(2) \quad \left(\bigcup_{\alpha \in A_p} \overset{\circ}{U}_\alpha \cap F \right) \cap \left(\bigcup_{\alpha \in A_q} \overset{\circ}{U}_\alpha \cap F \right) = \emptyset \quad .$$

Ma, essendo F connesso, non possono valere contemporaneamente (1) e (2).

Dunque, non possono esistere due interi distinti p e q , tali che

$$A_p \neq \emptyset, A_q \neq \emptyset \quad \dot{.}$$

1.3.5. DEFINIZIONE

Se F è connessa, l'intero m che compare nella definizione 1.2.1., il quale non dipende dalla carte e dai punti, è detto la DIMENSIONE di F .

1.3.6. Diamo ora la nozione di "spazio tangente" di F .

DEFINIZIONE

Dicesi SPAZIO TANGENTE di F il sottoinsieme

$$TF \hookrightarrow TE \equiv E \times \bar{E}$$

dato da

$$TF \equiv \{(p, \bar{v}) \in E \times \bar{E} / p \in F, \bar{v} \in T_p F\} \quad \dot{.}$$

E' dunque

$$TF = \bigcup_{p \in F} T_p F \quad .$$

Indichiamo con

$$p_F : TF \rightarrow F$$

l'applicazione $p_F : (p, \bar{v}) \mapsto p \quad .$

Osserviamo che se $\dim F = n$ (F aperto di E), allora è

$$T_p F = \bar{E} \quad , \quad TF = F \times \bar{E} .$$

In generale, TF non è un prodotto cartesiano, ma solo un sottoinsieme del prodotto cartesiano $E \times \bar{E}$. Ciò dipende dal fatto che, in generale, non esiste uno spazio vettoriale libero \bar{F} associato ad F .

1.3.7. PROPOSIZIONE

TF è una sottovarietà di TE di dimensione $2m$.

Inoltre, se $x \equiv (x^1, \dots, x^n) : U \rightarrow \mathbb{R}^n$ è un sistema di coordinate di E adattato ad F , in $p \in F$, allora

$$(\overset{v}{x}^1, \dots, \overset{v}{x}^m; \overset{v}{\dot{x}}^1, \dots, \overset{v}{\dot{x}}^n) : TU \rightarrow \mathbb{R}^{2n}$$

è un sistema di coordinate adattato a TF , in $(p, \bar{v}) \in TF$.

Pertanto

$$(\overset{v}{x}^1, \dots, \overset{v}{x}^m; \overset{v}{\dot{x}}^1, \dots, \overset{v}{\dot{x}}^m) : T\overset{v}{U} \rightarrow \mathbb{R}^{2m}$$

è un sistema di coordinate di TF .

D. Infatti $TU = U \times \bar{E}$ è un intorno di $(p, \bar{v}) \in TF$ ed è

$$(q, \bar{w}) \in TU \cap TF \iff \overset{v}{x}^{m+1}(q, \bar{w}) = a^{m+1}, \dots, \overset{v}{x}^n(q, \bar{w}) = a^n, \\ \overset{v}{\dot{x}}^{m+1}(q, \bar{w}) = 0, \dots, \overset{v}{\dot{x}}^n(q, \bar{w}) = 0 \quad \underline{\quad}$$

Si noti che

$$T\overset{v}{U} \equiv T(U \cap F) = TU \cap TF \quad .$$

1.3.8. DEFINIZIONE

Indichiamo con

$$T_j : T_f \hookrightarrow TE$$

1'INCLUSIONE CANONICA $\underline{\quad}$

Questa posizione sarà giustificata dopo la definizione di applicazione tangente.