

## 1. Varietà analitiche e problemi variazionali connessi

### Prima conversazione



In questa conversazione diamo una definizione di varietà analitica con peso intero immersa in  $\mathbf{R}^n$  (vedi Definizione 4) che sembra conveniente nello studio dei problemi variazionali (vedi Congettura 7). È ovviamente assai probabile che definizioni analoghe alla Definizione 4 e problemi analoghi a quelli considerati nella Congettura 7 siano già noti nella letteratura matematica.

Indichiamo con  $\mathcal{A}(\mathbf{R}^n)$  la famiglia degli aperti di  $\mathbf{R}^n$  e con  $\mathcal{K}(\mathbf{R}^n)$  la famiglia dei compatti di  $\mathbf{R}^n$ . Per ogni  $A \in \mathcal{A}(\mathbf{R}^n)$  indichiamo con  $C^\omega(A)$  lo spazio delle funzioni analitiche reali in  $A$ . Data una funzione  $v$  poniamo

$$\text{dom}C^\omega(v) = \cup\{A \in \mathcal{A}(\mathbf{R}^n); v \in C^\omega(A)\}.$$

In maniera analoga si definisce  $\text{dom}C^k(v)$  per ogni  $k \in \mathbf{N} \cup \{+\infty\}$ .

Per  $h \in \mathbf{N}$  con  $0 \leq h \leq n$ , sia  $\mathcal{H}^h$  la misura  $h$ -dimensionale di Hausdorff. Indichiamo con  $B_\rho^h(x)$  la sfera  $\{y \in \mathbf{R}^h; |y - x| < \rho\}$  e poniamo  $\omega_h = \mathcal{H}^h(B_1^h(x))$ .

Nel seguito consideriamo  $\Omega$  fissato in  $\mathcal{A}(\mathbf{R}^n)$ .

**Definizione 1.** Definiamo  $SL_h(\Omega)$  la classe delle funzioni  $v \in L_{loc}^1(\Omega, d\mathcal{H}^h)$  tali che si abbia

$$\text{dom } v \cap \Omega = \{x \in \Omega : \text{esiste finito } \lim_{\rho \rightarrow 0} \rho^{-h} \int_{B_\rho^h(x)} v(\xi) d\mathcal{H}^h(\xi)\},$$

ed inoltre risulti, per ogni  $x \in \text{dom } v \cap \Omega$ ,

$$v(x) = \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{1}{\omega_h \rho^h} \int_{B_\rho^h(x)} v(\xi) d\mathcal{H}^h(\xi).$$

**Definizione 2.** Date  $(f_j)_{j \in \mathbf{N}}$  e  $f_\infty$ , diciamo che  $f_j \rightarrow f_\infty$  in  $SL_h(\Omega)$  se e solo se  $f_j, f_\infty \in SL_h(\Omega)$  e

$$\lim_{j \rightarrow +\infty} \int_{\Omega} g f_j d\mathcal{H}^h = \int_{\Omega} g f_\infty d\mathcal{H}^h$$

per ogni  $g \in C_0^0(\Omega)$ .

Assegnata una funzione  $v$  definiamo, per ogni  $x \in \mathbf{R}^n$ ,

$$DSv(x) = \frac{1}{2} [\text{dist}(x, \text{supp } v)]^2,$$

dove con  $\text{supp } v$  si è indicato il supporto di  $v$ .

**Definizione 3.** Definiamo  $V_h C^\omega(\Omega)$  la classe degli insiemi  $E \subset \mathbf{R}^n$  tali che  $E \cap \Omega = \overline{E} \cap \Omega$  e per ogni  $x \in E \cap \Omega$  esistono  $A \in \mathcal{A}(\mathbf{R}^n)$ ,  $B \in \mathcal{A}(\mathbf{R}^h)$ ,  $\varphi \in (C^\omega(B))^n$ ,  $\psi \in (C^\omega(A))^h$  tali che

$$x \in A, \quad \psi(\varphi(y)) = y \quad \text{per ogni } y \in B, \quad E \cap A = \varphi(B).$$

Il collegamento tra la nozione di insieme di classe  $V_1 C^\omega(\mathbf{R}^n)$  e la nozione di curva semplice analitica chiusa è dato dalla Congettura 1.

**Congettura 1.** Se  $E$  è un insieme connesso ed  $E \in V_1 C^\omega(\mathbf{R}^n) \cap \mathcal{K}(\mathbf{R}^n)$  allora esiste  $\phi \in (C^\omega(\mathbf{R}))^n$  tale che per ogni  $x, y \in \mathbf{R}$ ,

$$\phi(x) \neq \phi(y) \text{ se } 0 < x - y < 2\pi,$$

$$\phi(x + 2\pi) = \phi(x),$$

$$\left| \frac{d\phi}{dx} \right| > 0,$$

e si ha

$$\phi(\mathbf{R}) = E.$$

Riguardo agli insiemi di classe  $V_h C^\omega(\Omega)$  possiamo porre la seguente congettura.

**Congettura 2.** Dato un sottoinsieme  $E \subset \mathbf{R}^n$  si ha  $E \in V_h C^\omega(\Omega)$  se e soltanto se

$$E \cap \Omega = \overline{E} \cap \Omega,$$

$$\chi_E \in SL_h(\Omega),$$

$$E \cap \Omega \subset \text{dom} C^\omega(DS\chi_E).$$

**Definizione 4.** Definiamo  $F_h C^\omega(\Omega)$  la classe delle funzioni  $w$  tali che, per ogni  $x \in \Omega$  esistono  $A \in \mathcal{A}(\mathbf{R}^n)$ ,  $\nu \in \mathbf{N}$ ,  $E_1, \dots, E_\nu \in V_h C^\omega(A)$  per cui  $x \in A$  e

$$w(y) = \sum_{i=1}^{\nu} \chi_{E_i}(y) \quad \text{per ogni } y \in A.$$

**Conggettura 3.** Se  $w \in F_h C^\omega(\Omega)$ , allora

$$\mathcal{H}^h(\text{spt } w \cap \Omega \setminus \text{dom} C^\omega(DS w)) = 0.$$

**Definizione 5.** Date due funzioni  $w$  ed  $f$  definiamo il gradiente tangenziale  ${}_w \nabla f$  imponendo che

$$\text{dom } {}_w \nabla f = \text{dom} C^2(DS w) \cap \text{dom} C^1(f),$$

e, per ogni  $x \in \text{dom } {}_w \nabla f$ , il vettore  ${}_w \nabla f(x)$  abbia le componenti

$${}_w \nabla_i f(x) = [({}_w \nabla f)(x)]_i = \partial_{x_i} f(x) - \sum_{j=1}^n \partial_{x_i x_j}^2 DS w(x) \partial_{x_j} f(x).$$

**Conggettura 4.** Date tre funzioni  $w$ ,  $f_1$  ed  $f_2$  e posto

$$A = \text{dom} C^2(DS w) \cap \text{dom} C^1(f_1) \cap \text{dom} C^1(f_2),$$

se  $f_1(x) = f_2(x)$  per ogni  $x \in A \cap \text{supp } w$  allora si ha su tutto  $A \cap \text{supp } w$ ,

$${}_w \nabla f_1 = {}_w \nabla f_2 .$$

Al problema dello scioglimento delle singolarità di una varietà che sia il supporto di una funzione di classe  $F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$  corrisponde la seguente congettura.

**Conggettura 5.** Se  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$  e  $\text{supp } w \in \mathcal{K}(\mathbf{R}^n)$ , allora esistono  $m = m(h) \in \mathbf{N}$ ,  $E \in V_h C^\omega(\mathbf{R}^m) \cap \mathcal{K}(\mathbf{R}^m)$ ,  $A \in \mathcal{A}(\mathbf{R}^m)$  e  $\phi \in (C^\omega(A))^n$  tali che  $E \subset A$ ,  $w(x) = \text{card } \{y \in E; \phi(y) = x\}$  e, posto  $b_{ij}(x) = \chi_E \nabla_j \phi_i(x)$ , si ha che la matrice  $b(x)$  ha caratteristica  $h$  per ogni  $x \in E$ .

**Conggettura 6.** I funzionali definiti per  $w \in F_h C^\omega(\Omega)$  da

$$\mathcal{F}(w, \Omega) = \int_{\Omega} |\nabla^i(DS w)|^p w \, d\mathcal{H}^h$$

sono semicontinui inferiormente rispetto alla convergenza in  $SL_h(\Omega)$  per ogni  $p \geq 1$ ,  $i \in \mathbf{N}$ ,  $i \geq 2$ .

**Conggettura 7.** Siano  $f \in C^\omega(\mathbf{R}^n)$  tale che  $\lim_{|x| \rightarrow +\infty} f(x) = +\infty$ ,  $i \in \mathbf{N}$ ,  $i \geq 3$ . Esiste

$$\min \left\{ \int_{\mathbf{R}^n} |\nabla^i(DS w)|^2 w \, d\mathcal{H}^h + \left( \int_{\mathbf{R}^n} w \, d\mathcal{H}^h \right)^2 + \int_{\mathbf{R}^n} f w \, d\mathcal{H}^h \right\}$$

nella classe delle funzioni  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$ .

## Seconda conversazione

Alcuni lettori della prima conversazione hanno trovato scarse informazioni sul significato geometrico delle derivate della funzione  $DSw(x) = \frac{1}{2} [\text{dist}(x, \text{supp } w)]^2$ . Possiamo perciò enunciare una serie di congetture la cui conferma o confutazione chiarirebbe ampiamente tale significato.

**Congettura 1.** Sia  $f \in (C^\omega(\mathbf{R}^h))^{n-h}$ , con  $1 \leq h < n$  tale che  $|f(0)| = |\nabla f(0)| = 0$ ; sia  $E = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbf{R}^n; x_{i+h} = f_i(x_1, \dots, x_h), 1 \leq i \leq n-h\}$  e sia  $w = \chi_E$ . Allora

$$\begin{aligned} DS w(0) &= 0, & \nabla DS w(0) &= 0, \\ \partial_{x_i} \partial_{x_k} DS w(0) &= 0 & \text{per } i \neq k, \\ \partial_{x_i} \partial_{x_i} DS w(0) &= 0 & \text{per } i \leq h, \\ \partial_{x_i} \partial_{x_i} DS w(0) &= 1 & \text{per } h < i \leq n, \\ \partial_{x_{i+h}} \partial_{x_j} \partial_{x_k} DS w(0) &= -\partial_{x_j} \partial_{x_k} f_i(0) & \text{per } 1 \leq i \leq n-h, \quad 1 \leq j, k \leq h. \end{aligned}$$

**Definizione 1.** Per ogni  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$  definiamo

$$[MCw(x)]_i = MC_i w(x) = - \sum_{j=1}^n \partial_{x_j} \partial_{x_j} \partial_{x_i} DS w(x).$$

Possiamo enunciare alcune congetture riguardanti la funzione vettoriale  $MCw(x)$  precedentemente definita, dopo aver introdotto le seguenti notazioni: data  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$  e data  $\psi \in (C^2(\mathbf{R}^n))^n$  poniamo  ${}_w \text{div } \psi = \sum_{i=1}^n w \nabla_i \psi_i$  e  ${}_w \Delta \psi = \sum_{i=1}^n w \nabla_i (w \nabla_i \psi)$ .

**Congettura 2.** Detta  $Id_n$  l'identità su  $\mathbf{R}^n$ , per ogni  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$  e per ogni  $\psi \in (C_0^1(\mathbf{R}^n))^n$  risulta

$$\begin{aligned} \int_{\mathbf{R}^n} \langle MCw, \psi \rangle d\mathcal{H}^n &= - \int_{\mathbf{R}^n} ({}_w \text{div } \psi) w d\mathcal{H}^n = \\ &= \frac{d}{dt} \left[ \int_{\mathbf{R}^n} w (Id_n + t\psi) d\mathcal{H}^n \right]_{t=0}, \end{aligned}$$

inoltre per ogni  $x \in \text{supp } w$  risulta

$$MCw(x) = {}_w \Delta (Id_n)(x).$$

Per ogni  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$  poniamo

$$\nu(w)(x) = \nabla^2 DS w(x).$$

Inoltre, dati due vettori  $a, b \in \mathbf{R}^n$ , poniamo  $(a \otimes b)_{ij} = a_i b_j$ .

**Congettura 3.** Sia  $f \in C^\omega(\mathbf{R}^n)$  e, per ogni  $t \in \mathbf{R}$ , sia  $E_t = \{x \in \mathbf{R}^n; f(x) = t\}$ . Per quasi ogni  $t \in \mathbf{R}$  risulta

$$E_t \in V_{n-1} C^\omega(\mathbf{R}^n), \quad \chi_{E_t} \in F_{n-1} C^\omega(\mathbf{R}^n),$$

e

$$\nu(\chi_{E_t}) = \frac{\nabla f \otimes \nabla f}{|\nabla f|^2}.$$

Se poi  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$  con  $h > 0$ , per quasi ogni  $t \in \mathbf{R}$  si ha

$$w \chi_{E_t} \in F_{h-1} C^\omega(\mathbf{R}^n),$$

e per  $\mathcal{H}^{h-1}$ -quasi ogni  $x \in \text{supp } w \cap E_t$  risulta

$$\nu(w \chi_{E_t})(x) = \nu(w)(x) + \frac{{}_w \nabla f(x) \otimes {}_w \nabla f(x)}{|{}_w \nabla f(x)|^2}.$$

Con le notazioni della Congettura 3 sarebbe interessante esprimere  $MC(w \chi_{E_t})$  in funzione di  ${}_w \nabla f$ ,  ${}_w \nabla^2 f$ ,  $\nabla^2 DS w$ ,  $\nabla^3 DS w$ .

Con l'introduzione di  $MCw$ , si possono prendere in considerazione altri problemi variazionali del tipo di quelli esposti nella prima conversazione.

**Congettura 4.** Siano  $f \in C^\omega(\mathbf{R}^n)$ ,  $\epsilon > 0$  e  $p > 0$ . Esiste

$$\min \left\{ \int_{\mathbf{R}^n} \epsilon |MCw|^2 w \, d\mathcal{H}^h + \int_{\mathbf{R}^n} f w \, d\mathcal{H}^h \right\}$$

nella classe delle funzioni  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$  tali che  $\int_{\mathbf{R}^n} w \, d\mathcal{H}^h \leq p$ .

Si possono anche considerare problemi variazionali con discontinuità libere.

**Congettura 5.** Siano  $f \in C^\omega(\mathbf{R}^n)$ ,  $\epsilon > 0$ ,  $p > 0$  e  $\lambda > 0$ . Esiste

$$\min \left\{ \int_{\mathbf{R}^n} \epsilon |MCw|^2 w \, d\mathcal{H}^h + \int_{\mathbf{R}^n} f w \, d\mathcal{H}^h + \lambda \mathcal{H}^{h-1}(K) \right\}$$

nella classe delle coppie  $(K, w)$ , dove  $K \in \mathcal{K}(\mathbf{R}^n)$  e  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n \setminus K)$  verifica la condizione  $\int_{\mathbf{R}^n} w \, d\mathcal{H}^h \leq p$ .

### Terza conversazione

Varie situazioni naturali suggeriscono l'idea di *varietà analitiche a tratti* (basta pensare per esempio ad una lastra di vetro colpita da un sasso) e questo fa ritenere che vi sia un qualche interesse nello studio di problemi matematici le cui soluzioni sono analitiche a tratti.

In questa conversazione si utilizzano le notazioni introdotte nella prima conversazione.

Accanto alla definizione di varietà analitica su  $\Omega$  (cfr. definizione 3 della prima conversazione), può essere interessante introdurre la nozione di *varietà analitica con bordo analitico su  $\Omega$* .

**Definizione 1.** Definiamo  $V_h BC^\omega(\Omega)$  la classe degli insiemi  $E \subset \mathbf{R}^n$  tali che  $E \cap \Omega = \overline{E} \cap \Omega$  e per ogni  $x \in E \cap \Omega$  esistono  $A \in \mathcal{A}(\mathbf{R}^n)$ ,  $B \in \mathcal{A}(\mathbf{R}^h)$ ,  $\varphi \in (C^\omega(B))^n$ ,  $\psi \in (C^\omega(A))^h$  e  $z \in \mathbf{R}^h$  tali che

$$x \in A, \quad \psi(\varphi(y)) = y \quad \text{per ogni } y \in B, \quad E \cap A = \{\varphi(y); y \in B, \langle y, z \rangle \geq 0\}.$$

**Definizione 2.** Sia  $E \subset \mathbf{R}^n$  un insieme  $\mathcal{H}^h$ -misurabile. Poniamo

$$\partial(E, \mathcal{H}^h) = \left\{ x \in \mathbf{R}^n; \quad \text{esiste } \lim_{\rho \rightarrow 0^+} \cos \left( \frac{2\pi}{\omega_h \rho^h} \mathcal{H}^h(E \cap B_\rho(x)) \right) = -1 \right\}.$$

**Osservazione 1.** Se  $E \in V_h BC^\omega(\Omega)$  allora  $\partial(E, \mathcal{H}^h) \in V_{h-1} C^\omega(\Omega)$ .

Accanto alle definizioni precedenti, introduciamo anche alcune classi di varietà analitiche fuori di un insieme singolare (risp. varietà analitiche con bordo analitico fuori di un insieme singolare).

**Definizione 3.** Siano  $\Omega \in \mathcal{A}(\mathbf{R}^n)$ ,  $h \in \mathbf{N}$  con  $0 < h \leq n$  e  $s \in \mathbf{N}$ ,  $0 \leq s \leq h$ .

Definiamo  $V_h Q_s C^\omega(\Omega)$  (risp.  $V_h Q_s BC^\omega(\Omega)$ ) la classe degli insiemi  $E \subset \Omega$  tali che esiste un insieme  $C$  relativamente chiuso in  $\Omega$  con  $\mathcal{H}^s(C \cap \Omega) = 0$  e  $E \in V_h C^\omega(\Omega \setminus C)$  (risp.  $E \in V_h BC^\omega(\Omega \setminus C)$ ).

Definiamo inoltre  $V_h \overline{Q}_s C^\omega(\Omega)$  (risp.  $V_h \overline{Q}_s BC^\omega(\Omega)$ ) la classe degli insiemi  $E \subset \Omega$  tali che esiste un insieme  $C$  relativamente chiuso in  $\Omega$  con  $\dim_{\mathcal{H}}(C \cap \Omega) \leq s$  e  $E \in V_h C^\omega(\Omega \setminus C)$  (risp.  $E \in V_h BC^\omega(\Omega \setminus C)$ ).

Con le notazioni precedentemente introdotte possiamo formulare alcune congetture riguardanti la regolarità parziale delle soluzioni di un problema di minimo con discontinuità libere studiato in E.De Giorgi–M.Carriero–A.Leaci: Existence Theorem for a Minimum

Problem with Free Discontinuity Set, Arch. Rational Mech. and Analysis, 108(1989), 195-218 (cfr. anche E. De Giorgi: Free Discontinuity Problems in Calculus of Variations, Atti del convegno in onore di J.L.Lions, Parigi 1988, cong.3, 5, 6 ).

**Congettura 1.** Assegnati  $\lambda > 0$  e  $g \in C^\omega(\mathbf{R}^n) \cap L^2(\mathbf{R}^n) \cap L^\infty(\mathbf{R}^n)$ , sia  $(\bar{C}, \bar{u})$  una soluzione del problema

$$\min_{C,u} \left\{ \int_{\mathbf{R}^n \setminus C} |\nabla u|^2 dx + \int_{\mathbf{R}^n \setminus C} |u - g|^2 dx + \lambda \mathcal{H}^{n-1}(C) \right\},$$

al variare di  $C$  tra i sottoinsiemi chiusi di  $\mathbf{R}^n$  e al variare di  $u$  tra le funzioni di  $C^\omega(\mathbf{R}^n \setminus C)$ .

Allora risulta  $\bar{C} \in V_{n-1} \bar{Q}_{n-1} C^\omega(\mathbf{R}^n)$ .

Una congettura ancora piú fine è la seguente.

**Congettura 2.** Esiste una soluzione  $(\bar{C}, \bar{u})$  del problema di minimo formulato nella congettura 1 tale che  $\bar{C} \in V_{n-1} \bar{Q}_{n-2} C^\omega(\mathbf{R}^n)$ .

La congettura seguente riguarda un problema "tipo Plateau" con discontinuità libere.

**Congettura 3.** Assegnati  $\lambda > 0$  e un insieme chiuso  $C \subset \mathbf{R}^n$  con  $\mathcal{H}^h(C) < +\infty$ , esiste

$$\min_{L,E} \{ \mathcal{H}^{h+1}(E) + \lambda \mathcal{H}^h(L) \},$$

al variare di  $L$  tra i sottoinsiemi chiusi di  $\mathbf{R}^n$  e al variare di  $E$  nella classe  $V_{h+1} BC^\omega(\mathbf{R}^n \setminus L)$  con la condizione  $\partial(E, \mathcal{H}^{h+1}) \setminus L = C \setminus L$ .

**Congettura 4.** Assegnati  $\lambda > 0$ , un insieme chiuso  $C \subset \mathbf{R}^n$  con  $\mathcal{H}^h(C) < +\infty$  e un insieme  $S \in V_{h+r} C^\omega(\mathbf{R}^n)$  con  $r \geq 1$ , esiste

$$\min_{L,E} \{ \mathcal{H}^{h+1}(E) + \lambda \mathcal{H}^h(L) \},$$

al variare di  $L$  tra i sottoinsiemi chiusi di  $\mathbf{R}^n$  e al variare di  $E$  nella classe  $V_{h+1} BC^\omega(\mathbf{R}^n \setminus L)$  con le condizioni  $E \subset S$  e  $\partial(E, \mathcal{H}^{h+1}) \setminus L = C \setminus L$ .

Per il problema considerato nella congettura 3 (oppure nella congettura 4) sarebbe interessante trovare condizioni affinché

$$\lim_{\lambda \rightarrow +\infty} \min_{L,E} \{ \mathcal{H}^{h+1}(E) + \lambda \mathcal{H}^h(L) \} < +\infty.$$

**Congettura 5.** Supposta vera la congettura 3 se

$$\lim_{\lambda \rightarrow +\infty} \min_{L,E} \{ \mathcal{H}^{h+1}(E) + \lambda \mathcal{H}^h(L) \} = \alpha < +\infty$$

allora esiste

$$\min_{L,E} \{ \mathcal{H}^{h+1}(E) \},$$

al variare di  $L$  tra i sottoinsiemi chiusi di  $\mathbf{R}^n$  con  $\mathcal{H}^h(L) = 0$  e al variare di  $E$  nella classe  $V_{h+1}BC^\omega(\mathbf{R}^n \setminus L)$  con la condizione  $\partial(E, \mathcal{H}^{h+1}) \setminus L = C \setminus L$  e tale minimo coincide con  $\alpha$ .

Si può formulare una congettura analoga alla precedente anche per il problema considerato nella congettura 4.



## Quarta conversazione

Per dimostrare l'esistenza di soluzioni del problema di minimo

$$\int_{\Omega \setminus K} |\nabla u|^2 d\mathcal{H}^n + \mathcal{H}^{n-1}(\Omega \cap K) + \int_{\Omega \setminus K} |u - g|^2 d\mathcal{H}^n$$

al variare di  $K$  nei chiusi di  $\mathbf{R}^n$ ,  $u$  in  $C^\omega(\Omega \setminus K)$  e  $g \in C^\omega(\Omega) \cap L^2(\Omega) \cap L^\infty(\Omega)$  assegnata, è stato utile introdurre la classe di funzioni  $SBV_n^2(\Omega)$  approssimabili in  $L^1_{loc}(\Omega)$  da funzioni  $u_i \in C^\omega(\Omega \setminus K_i)$  tali che la somma

$$\int_{\Omega \setminus K_i} |\nabla u_i|^2 d\mathcal{H}^n + \mathcal{H}^{n-1}(K_i) + \int_{\Omega \setminus K_i} |u_i| d\mathcal{H}^n$$

è limitata al variare di  $i$ . Per la definizione e le proprietà degli spazi  $SBV$  si vedano i lavori citati nella terza conversazione, ed i seguenti:

E.De Giorgi–L.Ambrosio: Un nuovo tipo di funzionale del calcolo delle variazioni, Atti Accad. Naz. Lincei, Rend. Cl. Sci. Fis. Mat. Natur., serie 8, 82 (1988), 199–210;

L.Ambrosio: A compactness theorem for a special class of functions of bounded variation, Boll. UMI 3-B(1989), 857–881;

L.Ambrosio: Existence theory for a new class of variational problems, Arch. Rational Mech. Anal., in corso di stampa.

Volendo introdurre un concetto analogo nella teoria delle varietà  $h$  dimensionali, diamo la seguente definizione.

**Definizione 1.** Sia  $h$  un intero compreso tra 1 ed  $n$ , e sia  $\alpha > 1$ ,  $\Omega$  aperto in  $\mathbf{R}^n$ . Definiamo la classe  $FSBV_h^\alpha(\Omega)$  come la classe delle funzioni di Borel localmente sommabili  $w : \Omega \rightarrow \{0, 1, \dots\}$  tali che esistono una successione di compatti  $K_i \subset \Omega$ , una successione di funzioni  $w_i \in F_h C^\omega(\Omega \setminus K_i)$  tali che  $w_i \rightarrow w$  in  $SL_h(\Omega)$  e la somma

$$\mathcal{H}^{h-1}(K_i) + \int_{\Omega \setminus K_i} w_i d\mathcal{H}^h + \int_{\Omega \setminus K_i} |{}_w \nabla^3(DS w_i)|^\alpha w_i d\mathcal{H}^h$$

è limitata al variare di  $i$ .

**Congettura 1.** Se  $w \in FSBV_h^\alpha(\Omega)$  esiste una successione di insiemi  $\mathcal{H}^h$ -rettificabili  $E_i$  tali che

$$w(x) = \sum_{i=1}^{\infty} \chi_{E_i}(x) \quad \forall x \in \Omega.$$

**Congettura 2.** Se  $h = n$ , allora

$$\inf\{w, p\} \in SBV(\Omega)$$

per ogni intero  $p$ . Per la definizione della classe di funzioni speciali a variazione limitata  $SBV(\Omega)$ , si vedano i lavori citati nella terza conversazione e relativa bibliografia.

**Congettura 3.** Se  $\alpha > h$  e  $w \in FSBV_h^\alpha(\Omega)$ , esistono  $\gamma_w : \Omega \rightarrow [0, +\infty]$ ,  $S_w \subset \Omega$  tali che

$$\begin{aligned} & \lambda_1 \int_{\Omega} \varphi \gamma_w^\alpha w d\mathcal{H}^h + \lambda_2 \int_{S_w} \varphi d\mathcal{H}^{h-1} \leq \\ & \leq \liminf_{i \rightarrow +\infty} \lambda_1 \int_{\Omega} \varphi |{}_w \nabla^3(DS w_i)|^\alpha w_1 d\mathcal{H}^h + \lambda_2 \int_{K_i} \varphi d\mathcal{H}^{h-1} \end{aligned}$$

per ogni scelta di  $\lambda_1, \lambda_2 > 0$ ,  $\varphi \in C_0^0(\Omega)$  non negativa e successioni  $K_1, w_i$  come nella definizione 1. Inoltre, esiste una successione  $K_i, w_i$  per la quale

$$\begin{aligned} & \lambda_1 \int_{\Omega} \varphi \gamma_w^\alpha w d\mathcal{H}^h + \lambda_2 \int_{S_w} \varphi d\mathcal{H}^{h-1} = \\ & = \lim_{i \rightarrow +\infty} \lambda_1 \int_{\Omega} \varphi |{}_w \nabla^3(DS w_i)|^\alpha w_1 d\mathcal{H}^h + \lambda_2 \int_{K_i} \varphi d\mathcal{H}^{h-1}. \end{aligned}$$

**Congettura 4.** Sia  $\alpha > h$ . Per ogni  $\lambda > 0$  ed ogni misura non negativa  $\mu$  in  $\Omega$  esiste il minimo di

$$\int_{\Omega} |\gamma_w|^\alpha w d\mathcal{H}^h + \lambda \mathcal{H}^{h-1}(S_w) + \int_{\Omega} (DSw)^\alpha d\mu.$$

Tra le varie proprietà di regolarità delle funzioni minimanti  $w$  della congettura 4, ne segnaliamo una che potrebbe essere utile per varie applicazioni.

**Congettura 5.** Sia  $w \in FSBV_h^\alpha(\Omega)$  una funzione minimizzante il funzionale della congettura 4. Si ha allora

$$\mathcal{H}^{h-1}(S_w) = \mathcal{M}^{h-1}(S_w),$$

ove

$$\mathcal{M}^{h-1}(K) = \lim_{\rho \rightarrow 0^+} \frac{\mathcal{H}^n(\{x \in \mathbf{R}^n : \text{dist}(x, K) < \rho\})}{\omega_{n-h+1} \rho^{n-h+1}}$$

per ogni insieme compatto  $K \subset S_w$ .

## Quinta conversazione

In questa conversazione useremo le notazioni introdotte nelle precedenti conversazioni, a cui rinviamo per le definizioni.

**Definizione 1.** Sia  $v \in L^1_{loc}(\mathbf{R}^n, d\mathcal{H}^h)$ . Diremo che  $v$  ammette funzione tangente in  $x_0$  se esiste una funzione  $\alpha_v(x_0) \in SL_h(\mathbf{R}^n)$  tale che risulti

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} \int_{\mathbf{R}^n} v(x_0 + \rho y) g(y) d\mathcal{H}^h(y) = \int_{\mathbf{R}^n} \alpha_v(x_0)(y) g(y) d\mathcal{H}^h(y) \quad \text{per ogni } g \in C_0^\infty(\mathbf{R}^n).$$

Quando una tale funzione esiste porremo  $Ftg_h v(x_0) = \alpha_v(x_0)$ .

**Definizione 2.** Sia  $v \in L^1_{loc}(\mathbf{R}^n, d\mathcal{H}^h)$ . Diremo che  $v$  ammette gradiente tangente in  $x_0$  se esiste una funzione  $\beta_v(x_0) \in SL_h(\mathbf{R}^n)$  tale che per ogni  $g \in C_0^\infty(\mathbf{R}^n)$  risulti

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} \int_{\mathbf{R}^n} \frac{v(x_0 + \rho y) - v(x_0 - \rho y)}{2\rho} g(y) d\mathcal{H}^h(y) = \int_{\mathbf{R}^n} \beta_v(x_0)(y) g(y) d\mathcal{H}^h(y).$$

Quando una tale funzione esiste porremo  $\nabla tg_h v(x_0) = \beta_v(x_0)$ .

**Definizione 3.** Sia  $v \in L^1_{loc}(\mathbf{R}^n, d\mathcal{H}^h)$ . Se esiste una funzione  $\gamma_v(x_0) \in SL_h(\mathbf{R}^n)$  tale che per ogni  $g \in C_0^\infty(\mathbf{R}^n)$  risulti

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} \int_{\mathbf{R}^n} (v(x_0 + \rho y) - v(x_0 - \rho y)) g(y) d\mathcal{H}^h(y) = \int_{\mathbf{R}^n} \gamma_v(x_0)(y) g(y) d\mathcal{H}^h(y),$$

allora porremo  $\partial tg_h v(x_0) = \gamma_v(x_0)$ .

Osserviamo che gli operatori appena definiti sono locali e lineari. È interessante considerare anche iterazioni di tali operatori.

**Definizione 4.** Sia  $v \in L^1_{loc}(\mathbf{R}^n, d\mathcal{H}^h)$ . Poniamo:

$$FT_h v(x, y) = \begin{cases} Ftg_h v(x)(y) & \text{se esiste } Ftg_h v(x) \\ 0 & \text{se non esiste } Ftg_h v(x) \end{cases};$$

$$\partial T_h v(x, y) = \begin{cases} \partial tg_h v(x)(y) & \text{se esiste } \partial tg_h v(x) \\ 0 & \text{se non esiste } \partial tg_h v(x) \end{cases}$$

ed inoltre:

$$FT_h^2 v = FT_{2h}(FT_h v),$$

$$FT_h^{i+1} v = FT_{2^i h}^i (FT_h v) \quad \text{per ogni } i > 1.$$

Enunciamo ora alcune congetture riguardanti il comportamento delle classi  $V_h C^\omega$  ed  $F_h C^\omega$  introdotte nella prima conversazione rispetto a questi operatori.

**Congettura 1.** Sia  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$ . Allora per ogni  $x \in \mathbf{R}^n$  esistono  $Ftg_h w(x)$ ,  $\nabla tg_h w(x)$ ,  $\partial tg_h w(x)$  ed inoltre si ha  $\nabla tg_h w(x) = 0$  e  $\partial tg_h w(x) = 0$  per ogni  $x \in \mathbf{R}^n$ .

**Congettura 2.** Sia  $f \in C^1(\mathbf{R}^n)$  e  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$ . Allora per ogni  $x \in \mathbf{R}^n$  esistono  $Ftg_h(fw)(x)$ ,  $\nabla tg_h(fw)(x)$ ,  $\partial tg_h(fw)(x)$  ed inoltre si ha

$$Ftg_h(fw)(x) = f(x)Ftg_h w(x)$$

$$\nabla tg_h(fw)(x)(y) = \langle \nabla f(x), y \rangle Ftg_h w(x)(y)$$

$$\partial tg_h(fw)(x) = 0$$

**Congettura 3.** Se  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$ , per ogni  $i \geq 1$  si ha  $FT_h^i w \in F_{2^i h} C^\omega(\mathbf{R}^{2^i n})$ .

Le seguenti congetture legano gli operatori definiti in questa conversazione con l'operatore  ${}_w \nabla$  introdotto nella prima conversazione.

**Congettura 4.** Per ogni  $n \in \mathbf{N}$  e per ogni  $h \in \mathbf{N}$  con  $h \leq n$  esiste un polinomio  $\varphi_{h,n}$  tale che per ogni  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$  e per ogni  $K \in \mathcal{K}(\mathbf{R}^n)$  risulta

$$\int_{K \times B_\rho(0)} FT_h w(z) d\mathcal{H}^{2h}(z) = \rho^h \int_K \varphi_{h,n}({}_w \nabla Id_n, {}_w \nabla^2 Id_n) w d\mathcal{H}^h.$$

**Congettura 5.** Sia  $E \in V_{h-1} C^\omega(\mathbf{R}^n) \cap \mathcal{K}(\mathbf{R}^n)$  e sia  $w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n \setminus E)$ ; se esiste  $\rho > 0$  tale che

$$\sum_{i=1}^{\infty} \frac{\rho^i}{(2i)!} \int_{\mathbf{R}^n} |{}_w \nabla^i Id_n|^2 w d\mathcal{H}^h < +\infty$$

allora per ogni  $x \in \mathbf{R}^n$  esistono  $Ftg_h w(x)$ ,  $\partial tg_h w(x)$  e si ha  $2|\partial T_h w| \in F_{2h-1} C^\omega(\mathbf{R}^{2n})$ . Inoltre le seguenti due condizioni sono equivalenti:

- (a) Per ogni  $f \in C^1(\mathbf{R}^n)$  esiste  $\nabla tg_h(fw)(x)$  per ogni  $x \in \mathbf{R}^n$
- (b)  $\partial tg_h w(x) = 0$  per ogni  $x \in \mathbf{R}^n$ .

**Congettura 6.** Siano  $v, w \in F_h C^\omega(\mathbf{R}^n)$ ,  $k \in \mathbf{N}$  e supponiamo che per un certo  $x$  sia  $v(x) = w(x)$  e che per ogni  $i \leq k$  si abbia  ${}_v \nabla^i Id_n(x) = {}_w \nabla^i Id_n(x)$ . Allora

$$FT_h^i v(x, z) = FT_h^i w(x, z) \quad \text{per ogni } z \in \mathbf{R}^{n(2^i-1)} \text{ e per ogni } i \leq k.$$

Passiamo ora ad enunciare alcune congetture di tipo variazionale.

**Congettura 7.** Sia  $E \in V_{h-1}C^\omega(\mathbf{R}^n) \cap \mathcal{K}(\mathbf{R}^n)$  e sia  $w \in F_hC^\omega(\mathbf{R}^n \setminus E)$ ; supponiamo che esista  $\rho > 0$  tale che

$$\sum_{i=1}^{\infty} \frac{\rho^i}{(2i)!} \int_{\mathbf{R}^n} |w \nabla^i Id_n|^2 w d\mathcal{H}^h < +\infty.$$

Allora per ogni  $i \geq h+1$  esiste finito il

$$\min \left\{ \int_{\mathbf{R}^n} |u \nabla^i Id_n|^2 u d\mathcal{H}^h \right\}$$

al variare di  $u \in F_hC^\omega(\mathbf{R}^n \setminus E)$  con  $\partial T_h u = \partial T_h w$ .

**Congettura 8.** Sia  $E \in V_{h-1}C^\omega(\mathbf{R}^n) \cap \mathcal{K}(\mathbf{R}^n)$  e sia  $w \in F_hC^\omega(\mathbf{R}^n \setminus E)$ ; supponiamo che esista  $\rho > 0$  tale che

$$\sum_{i=1}^{\infty} \frac{\rho^i}{(2i)!} \int_{\mathbf{R}^n} |w \nabla^i Id_n|^2 w d\mathcal{H}^h < +\infty.$$

Allora per ogni  $i \geq 2$  esiste finito il

$$\min \left\{ \int_{\mathbf{R}^n} |u \nabla^i Id_n|^2 u d\mathcal{H}^h \right\}$$

al variare di  $u \in F_hC^\omega[(\mathbf{R}^n \setminus (E \cup K))]$  con  $K$  chiuso,  $\mathcal{H}^{h-1}(K) = 0$  e  $\partial tg_h u(x) = \partial tg_h w(x)$  per ogni  $x \in \mathbf{R}^n \setminus K$ .